



Firma: _____
 Anschrift: _____

 Telefon: _____ Fax: _____
 Name: _____ Abteilung: _____
 E-Mail: _____ Datum: _____

Beschreibung des Antriebs:

1. Wirkungsweise

Drehmomentbegrenzung durch:

- Rutschen
- Durchrasten
- Freischalten (lasttrennend)
- Signalisierung des Überlastfalls ohne Unterbrechung der Drehmomentübertragung
- Signalgabe bei Überlast:
Ja Nein

Wiedereinschaltung:

- Automatisch (DK)
- Automatisch synchron nach 360° (SK)
- Manuell (FR)

2. Spielfreie Drehmomentübertragung

Ja Nein

3. Anordnung als Wellenkupplung

Antriebsseite: Wellendurchmesser: _____ mm
 Länge: _____ mm
 Abtriebsseite: Wellendurchmesser: _____ mm
 Länge: _____ mm

4. Antrieb: E-Motor

Anfahrmoment T_{AS} _____ Nm bzw. Kippmoment T_{AS} _____ Nm
 Asynchron Direktanlauf $\Delta\Delta$ Anlauf
 Sonstiges: _____

5. Antriebsleistung und Drehzahl

Antriebsleistung: _____ kW
 Drehzahl des Drehmomentbegrenzers: _____ 1/min
 Die gesamte Antriebsleistung geht über den Drehmomentbegrenzer
 Leistung _____ an Drehmomentbegrenzer

Schutzvermerk ISO 16016 beachten.	Gezeichnet: 05.02.2020 Pz/Koh	Ersatz für: KTR-N vom 19.07.2018
	Geprüft: 05.02.2020 Pz	Ersetzt durch:



6. Abtriebsseite

Erforderliches Lastdrehmoment _____ Nm
 Anzahl der Überlastfälle _____ pro Monat
 Auslaufzeit im Überlastfall _____ Sek.
 Einzustellendes Auslösemoment _____ Nm
 (Das Auslösemoment muss mindestens 30 % über dem maximalen Betriebsdrehmoment liegen.)
 Einstellprotokoll: Ja Nein

7. Einbaubedingungen

Im geschlossenen Maschinengehäuse Bei Anordnung als Wellenkupplung:
 Offen, im geschlossenen Raum Max. Parallelversatz der Kupplung _____ mm
 Im Ölbad oder Ölnebel Max. Winkelversatz _____ Grad
 Im Freien, Umgebungstemperatur Max. Axialversatz _____ mm
 von _____ bis _____ °C Abstand zwischen Wellenenden _____ mm
 Sonstiges (Zugänglichkeit, Staubauffang etc.):

8. Voraussichtlicher Bedarf

_____ Stück (einmalig)
 _____ Stück/Monat
 _____ Stück/Jahr

9. Dokumentationen und QM-Anforderungen

Materialzeugnis: _____
 Erstmusterprüfbericht: _____
 ATEX: Ja Nein _____
 Sonstiges: _____

10. Antriebsschema mit allen erforderlichen Anschlussmaßen
